

# CAPTEUR DE VITESSE À EFFET HALL





### Capteur de vitesse pour moteur hydraulique Sunfab SCM

Les capteurs de vitesse Sunfab sont compatibles avec les moteurs ISO/SAE (sauf moteurs M2, SAM DIN) de cylindrée comprise entre 12 et 130 cm3. Le capteur est un capteur à effets Hall à deux canaux ; il est doté de deux sorties de fréquence produisant toutes deux, des signaux de forme d'onde carrée, déphasées de ~90°. Il est disponible en deux versions PNP et NPN.

La fréquence est déterminée par :

$$f = \frac{30*n}{60} = \frac{n}{2}$$
, n (tr/min)

- Il fonctionne même à des températures élevées.
- La vitesse est détectée par les pignons situés sur le bloc cylindre. L'utilisation de deux canaux permet de détecter le sens de rotation.
- Les pignons sont au nombre de 30, quelle que soit la cylindrée.
- Les capteurs de vitesse peuvent être montés hors usine sur les moteurs prévus à cet effet.

## Caractéristiques techniques

Alimentation électrique 8 - 32 V c.c.

Consommation de courant < 33 mA à 24 V avec les deux sorties basses

< 23 mA à 24 V avec les deux sorties hautes

Plage de fréquences 1 à 6000 Hz

Nombre d'impulsions/tr 30

Courant de sortie maximum 500 mA à 24 V, +25  $^{\circ}$ C / cycle de service 50 %

50 mA à 24 V, +125 / cycle de service 50 %

Sortie NPN avec résistance de rappel vers le niveau haut de 5k

PNP avec résistance de rappel vers le niveau bas de 5k

Niveau de signal de sortie Bas :  $\leq$  2 V ; Haut :  $\geq$  5 V

 $\begin{array}{lll} \mbox{Imp\'edance de charge} & \geq 10 \mbox{ kOhm} \\ \mbox{Capacit\'e de charge} & \leq 2,2 \mbox{ nF} \\ \mbox{Immunit\'e au court-circuit} & \mbox{Oui} \\ \mbox{Protection contre l'inversion de polarit\'e} & \mbox{Oui} \\ \end{array}$ 

Affectation des conducteurs du câble Marron : 8 - 32 V c.c.

Bleu: Terre

Noir : Signal de fréquence 1 Blanc : Signal de fréquence 2

Câble à 4 conducteurs, 0,75 mm², avec manchon de gaine

Longueur du câble ~40 cm dont 8 cm sans gaine

Rayon de courbure du câble  $\geq$  3,81 cm

Distance de mesure ~0,18 cm (du dessus du capteur au pignon du bloc cylindre)

Poids ~ 0,10 kg

## Conditions environnementales

Plage de températures de fonctionnement -40 à +125

Résistance à l'environnement du boitier Saumure et diverses huiles hydrauliques

Entreposage Conserver dans un endroit sec

Pression max. sur la surface de détection 10 bars

Charge de traction max. sur le câble 75 N

Classe de protection (CEI 529) IP67, IP69K

Résistance aux vibrations (CEI 68-2-6, CEI 68-2-36) f = 5 - 57 Hz (1,5 mm p-p)

f = 57 - 2000 Hz (10g)

Résistance aux chocs (norme DIN 40046, CEI 68-2-27) 3x: a = 15g, 11 ms, dans toutes les directions

3x: a = 25g, 6 ms, dans toutes les directions

Résistance de l'isolation 500 V c.c.

CEM Perturbations rayonnées (ISO 11452) : 300 mV Niveau A

Perte de charge (ISO 7637-2): 200 V, Niveau de performance C

Essai de variation de température 1000 cycles : -40 à +125 dans l'air

Essai de chute libre (CEI 68-2-32) 1 m

Essai à basse température (CEI 68-2-1) \$-55\$ / 16 h Essai de chaleur sèche (CEI 68-2-2) +125 / 16 h

Choc de température 20 cycles, essai d'immersion dans l'eau : +120 °C air à +23 °C eau

## Montage

Principe de montage Bride asymétrique pour dépendance directionnelle

Couple de serrage Serrer les vis à 15498 N/m

Serrer d'abord les deux vis doucement puis appliquer un couple de 15498 N/m

Toujours installer le joint torique

Précautions de montage et de sécurité Ne pas monter des connexions électriques sous tension

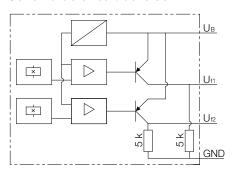
Procéder à l'installation uniquement lorsque la machine est hors service

Matériaux du boîtier Laiton / plastique (PA6 GF30)

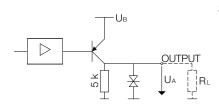


## Schéma

### Schéma de circuit du bloc PNP

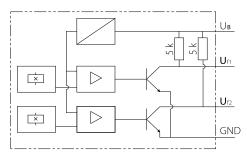


## Signaux de sortie PNP

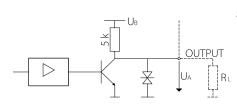


Signal Haut  $U_A \ge U_B - 2V$ Signal Bas  $U_A \le 1V$ 

#### Schéma de circuit du bloc NPN

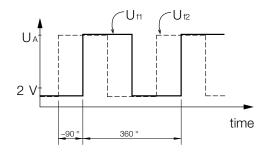


## Signaux de sortie NPN

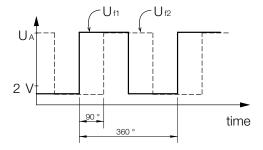


Signal Haut  $U_A = U_B - \frac{U_B}{5k + R_L} \cdot 5k$ Signal Bas  $U_A \le 2V$ 

#### Rotation dans le sens horaire



#### Rotation dans le sens antihoraire

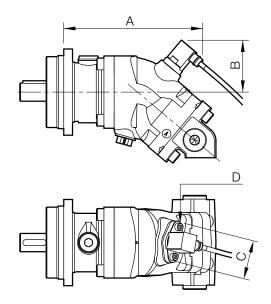


## Codes de commande

P1 Préparé pour recevoir un capteur de vitesse
S1 Équipé d'un capteur de vitesse type PNP
S2 Équipé d'un capteur de vitesse type NPN

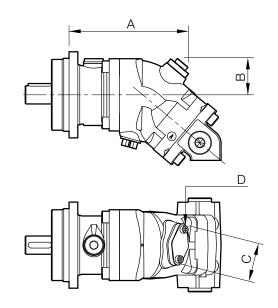
Exemple: Moteur avec capteur de vitesse SCM-025W-P-I42-K30-K3G-1S1

- Moteur avec capteur de vitesse



Exemple : Moteur préparé pour recevoir un capteur de vitesse SCM-025W-P-I42-K30-K3G-1S1

- Moteur préparé pour recevoir un capteur de vitesse avec bouchon en acier



Dillicipions				
Type SCM-ISO et SAE [po.]	A	В	С	D
012 - 034 cm3 ISO et SAE	7,48	2,80	2,3	M6x0,62
040 - 064 cm3 ISO et SAE	8,50	2,91		
084 - 108 cm3 ISO et SAE C	8,78	3,15		
084 - 130 cm3 SAE D	8,46			

Dimensions

Dimensions				
Type SCM-ISO et SAE [mm]	Α	В	С	D
012 - 034 cm3 ISO et SAE	6,46	1,97	2,4	M6x0,62
040 - 064 cm3 ISO et SAE	7,48	2,09		
084 - 108 cm3 ISO et SAE C	7,91	2,40		
084 - 130 cm3 SAE D	7,56			

#### **REMARQUES**

- 1. Le câble du capteur doit être blindé.
- 2. Les câbles des éléments électroniques ne doivent pas passer trop près d'autres câbles d'alimentation de la machine ou du véhicule.
- 3. Conserver une distance suffisante par rapport aux systèmes hertziens
- 4. En cas d'utilisation de câbles plus longs (5 m), blinder séparément le câble de chaque signal de fréquence

Sunfab se réserve le droit d'effectuer des modifications dans la conception du produit et décline toute responsabilité en cas d'erreurs d'impression. © Copyright 2021 Sunfab Hydraulics AB. All Rights Reserved.

